

## CÁLCULO VECTORIAL

### SUPERFICIES PARAMETRIZADAS

Ya hemos trabajado con superficies, con mayor énfasis en sus formas cartesianas del tipo  $z = f(x, y)$  o bien  $F(x, y, z) = 0$ . Ahora, debemos añadir a nuestras descripciones **superficies parametrizadas** (en realidad ya hemos tratado el asunto, pero es importante tratarlas con mayor detalle). Éstas tienen la forma:

#### Definición.

Sea  $D \subset \mathbb{R}^2$  un conjunto de parámetros  $(u, v) \in D$ . Una superficie paramétrica con parámetros  $u, v$  es una superficie que se puede describir mediante **ecuaciones paramétricas** de la forma:

$$\begin{cases} x = f(u, v) \\ y = g(u, v) \\ z = h(u, v) \end{cases}, (u, v) \in D$$

Como un símil de las funciones vectoriales, podemos decir que una superficie es la traza de una función vectorial de la forma:

$$\vec{r}(u, v) = (f(u, v), g(u, v), h(u, v)); (u, v) \in D$$

Cabe decir que una función de la forma  $z = f(x, y)$  cae en la descripción anterior si consideramos a las variables  $x, y$  como parámetros de la función. En efecto, una función  $z = f(x, y)$  es equivalente a la forma:

$$\vec{r}(x, y) = (x, y, f(x, y)); (x, y) \in D$$

Ya hemos graficado funciones de la forma  $z = f(x, y)$  y aunque éstas no han quedado descartadas del estudio presente, daremos prioridad a la forma parametrizada de una superficie.

#### Actividad 1.

Para dibujar una superficie parametrizada en Mathematica recurriremos al comando ParametricPlot3D. Revisen cómo se le utilizó en el primer periodo del curso y grafiquen las siguientes superficies.

- Una esfera con centro en  $(0,0,0)$  y radio igual a 1.
- Una esfera con centro en  $(1, -2, 3)$  y radio igual a 2.
- Un cono con ecuación cartesiana  $z = x^2 + y^2$ .
- La superficie

$$\vec{r}(u, v) = (2 \operatorname{senu} \operatorname{cosv}, 4 \operatorname{senu} \operatorname{senv}, \operatorname{cosu}); (u, v) \in [0, 2\pi] \times [0, \pi]$$

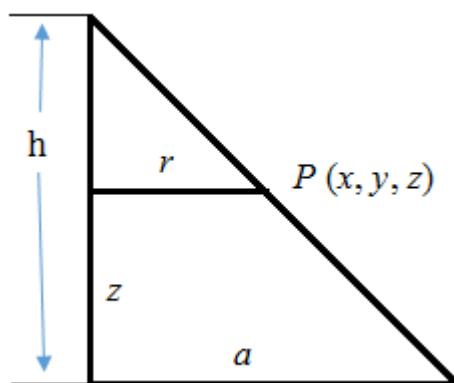
#### Actividad 2.

Un tipo importante de superficies son las que se originan por rotación. Estas superficies tienen un eje de simetría rotacional y secciones transversales circulares perpendiculares a ese eje. Estas superficies se conocen como **superficies de revolución**. En realidad, también ya

discutimos este tipo de superficies, pero no estará de más echar un segundo vistazo ahora que ya disponemos de las coordenadas cilíndricas con las que apoyaremos nuestra discusión.

- Encuentren la superficie de revolución que corresponde al cono con base la circunferencia  $x^2 + y^2 = a^2$  en el plano  $z = 0$ , y cuyo vértice está a una altura  $h$  sobre el plano  $x y$ .
- Después de hallar su ecuación, gráfiquenla utilizando Mathematica con el mismo comando que se indicó en la Actividad 1. Tomen valores específicos para  $h$  &  $a$ , por ejemplo,  $h = 3$ ;  $a = 2$ .

Para la parte a), consideren la siguiente figura que corresponde a una sección transversal del cono. En síntesis, deben hallar la descripción general del punto  $P(x, y, z)$  de la superficie. Piensen en coordenadas cilíndricas, ¿cómo se describe la superficie? Obtengan su ecuación.



- Extiendan la idea para hallar la superficie de revolución de una “trompeta”. Supongan que la curva generatriz de la trompeta está dada por la función escrita abajo y que el eje de giro es el eje  $x$ .

$$f(x) = \frac{6}{(x + 1)^{0.7}}$$

Determinen la ecuación de su superficie, después gráfiquenla usando Mathematica.

### Actividad 3.

Nuestro siguiente trabajo será dibujar simultáneamente una superficie y un campo vectorial. El siguiente ejemplo dará la muestra sobre cómo realizar esta tarea. Incorpora las siguientes instrucciones en Mathematica. Presta atención a lo que estás incorporando, interpreta.

```
superficie = ParametricPlot3D[{2 * Cos[theta] * Sin[phi], 2 * Sin[theta] * Sin[phi], 2 * Cos[phi]}, {theta, 0, 2 * Pi}, {phi, 0, Pi/2}, Boxed -> False, Axes -> None]
campo = VectorPlot3D[{x, y, z}, {x, -3, 3}, {y, -3, 3}, {z, 0, 3}, VectorPoints -> 5, Boxed -> False, Axes -> None]
Show[superficie, campo]
```

Repita las instrucciones anteriores para los siguientes campos y superficies.

- a) La superficie  $z = 4 - x^2 - y^2$  junto con el campo descrito por:  
 $\vec{F}(x, y, z) = \{\sin(x * y), \cos(y * z), z\}; -3 \leq x \leq 3, -3 \leq y \leq 3 \text{ \& } -3 \leq z \leq 3.$
- b) La superficie  $\phi = -\frac{\pi}{4}$  (en coordenadas esféricas) y el campo vectorial  
 $\vec{F}(x, y, z) = \{-x * y, x + y + z, -z\}; -2 \leq x \leq 2, -2 \leq y \leq 2 \text{ \& } -3 \leq z \leq 1.$
- c) La superficie cilíndrica con traza en el plano  $x, y$  dada por  $x^2 + y^2 = 4$  para  
 $-2 \leq z \leq 2$  con el campo vectorial:  
 $\vec{F}(x, y, z) = \{-x, z, y - z\}; -2 \leq x \leq 2, -2 \leq y \leq 2 \text{ \& } -3 \leq z \leq 1.$